

Wiederholung

RUKU-2

$$f_1 = f_0 + ak_1 + bk_2 \quad (1)$$

mit (2)

$$k_1 = hg(x_0, f_0) \quad (3)$$

$$k_2 = hg(x_0 + \alpha h, f_0 + \beta k_1) \quad (4)$$

Steigung wird im Intervall-Mittelpunkt bestimmt

$$a = 0, \quad b = 1 \rightarrow \alpha = \beta = \frac{1}{2} \quad (5)$$

$$f_1 = f_0 + hg\left(x_0 + \frac{h}{2}, f_0 + \frac{h}{2}g(x_0, f_0)\right) + \mathcal{O}(h^3) \quad (6)$$

Wiederholung

RUKU-2

$$f_1 = f_0 + ak_1 + bk_2 \quad (7)$$

mit (8)

$$k_1 = hg(x_0, f_0) \quad (9)$$

$$k_2 = hg(x_0 + \alpha h, f_0 + \beta k_1) \quad (10)$$

Mittlere Steigung

$$a = b = \frac{1}{2} \rightarrow \alpha = \beta = 1 \quad (11)$$

$$f_1 = f_0 + \frac{1}{2}(k_1 + k_2) + \mathcal{O}(h^3) \quad (12)$$

$$k_1 = hg(x_0, f_0) \quad (13)$$

$$k_2 = hg(x_0 + h, f_0 + k_1) \quad (14)$$

Wiederholung

RUKE-4

$$f_{n+1} = f_n + \frac{1}{6} (k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4) + \mathcal{O}(h^5) \quad (15)$$

$$k_1 = hg(x_0, f_0) \quad , \quad k_2 = hg\left(x_0 + \frac{h}{2}, f_0 + \frac{k_1}{2}\right) \quad (16)$$

$$k_3 = hg\left(x_0 + \frac{h}{2}, f_0 + \frac{k_2}{2}\right) \quad , \quad k_4 = hg(x_0 + h, f_0 + k_3) \quad (17)$$

DGLs in der Physik

Prinzip der kleinsten Wirkung (korrekt sollte es stationäre Wirkung heißen)

$$S = \int L(x, \dot{x}(t), t) dt \quad (18)$$

wobei $\delta S = 0$ bedingt

$$\frac{\partial L}{\partial x} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} = 0 \quad (19)$$

Die Lagrangefunktion kann geschrieben werden als $L = T - V$
Beispiel harmonischer Oszillator

$$L = \frac{m}{2} \dot{x}^2 - \frac{D}{2} x^2 \quad (20)$$

$$\frac{\partial L}{\partial x} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} = 0 \quad (21)$$

$$Dx - m\ddot{x} = 0 \quad (22)$$

Schreibe Lösung des AWP in Integraldarstellung

$$y_{n+1} = y_n + \int_{t_n}^{t_{n+1}} g(t, y(t))$$

Allgemein schreibt man das s-stufige Verfahren

$$y_{n+1} = y_n + h \sum_{j=1}^s b_j k_j$$

s-stufiges Einschrittverfahren wobei b_j als Gewichte der Quadraturformel von $\int_{t_n}^{t_{n+1}} g(t, y(t))$ angesehen werden können.
Motivation zur numerischen Integration

Numerische Integration

Motivation:

- ▶ Funktion unbekannt, lediglich Werte an einigen Punkten bekannt (Messdaten)
- ▶ Stammfunktion existiert nicht,

$$f(x) = x^x$$

Allgemein gilt, dass die numerische Integration einfaches Verfahren ist und numerisch stabil.

Probleme

- ▶ Singularitäten
- ▶ Unstetigkeiten

Generelle Unterscheidung der Methoden

Man unterscheidet im Allgemeinen 3 Methoden

- ▶ Methoden mit äquidistanten Stützstellen (z.B. Simpson)
- ▶ speziell vorgegebenen Stützstellen (z.B. Gauß)
- ▶ frei wählbaren Stützstellen (z.B. Splines)

Strategie:

Unterteilung des Integrationsintervalls als Folge von $n + 1$ äquidistante Stützstellen

$$x_0 = a$$

$$x_2 = a + 2h$$

$$x_n = b$$

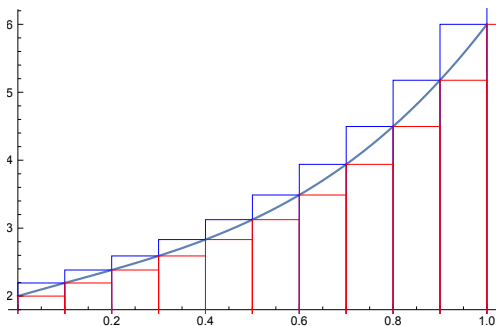
$$x_1 = a + h$$

$$x_j = a + ih$$

$$h = \frac{b - a}{n}$$

Ober-/Untersumme

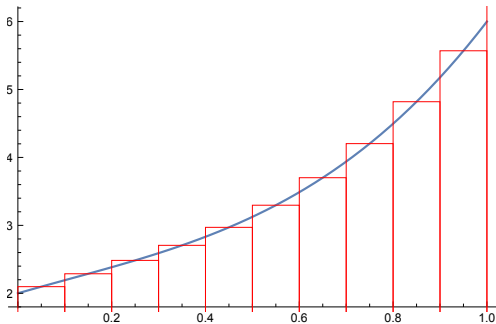
$$\int_a^b f(x) dx \approx \sum_i hf(x_i) \quad (23)$$



In Anlehnung an Riemannintegral konvergiert die Summe für $h \rightarrow 0$ gegen das Integral.

Anstelle der Intervallgrenze nehme den Intervallmittelpunkt

$$\int_a^b f(x) dx \approx \sum_i hf(x_i + 1/2h) \quad (24)$$



Fehler der Mittelpunktmethode

$$F(x+h) = F(x) + h \underbrace{F'(x)}_{f(x)} + \frac{h^2}{2} F''(x) + \mathcal{O}(h^3) \quad , \quad \text{mit } F'(x) = f(x) \quad (25)$$

Für ein Intervall gilt

$$\int_a^{a+h} f(x) dx = F(a+h) - F(a) = hf(a) + \frac{h^2}{2} f'(a) + \mathcal{O}(h^3) \quad (26)$$

und damit für den Fehler der Mittelpunktmethode

$$\int_a^{a+h} f(x) dx - hf(a + h/2) = hf(a) + \frac{h^2}{2} f'(a) + \mathcal{O}(h^3) - \quad (27)$$

$$h \left(f(a) + \frac{h}{2} f'(a) + \mathcal{O}(h^2) \right) \approx \mathcal{O}(h^3) \neq \mathcal{O}(h^3) \quad (28)$$

Um den Fehler abschätzen zu können muss man die Näherung als Integral schreiben, d.h. mit $c = (a + b)/2$ und $h = (b - a)$

$$hf(c) = \int_a^b f(c) + f'(c)(x - c) dx \quad (29)$$

$$= \int_a^b P_1(x) \quad (30)$$

Damit kann man den Fehler abschätzen, indem man $f(x)$ um den Mittelpunkt c entwickelt

$$\int_a^b f(x) - P_1(x) dx = \int_a^b f(c) + f'(c)(x - c) + \frac{f''(\xi_x)}{2}(x - c)^2 - P_1 \quad (31)$$

$$= \int_a^b \frac{f''(\xi_x)}{2}(x - c)^2 = \frac{(b - a)^3}{24} f''(\xi) \text{ (MWS)}$$

Schreibe

$$\int_a^b f(x)dx \approx \int_a^b P_n(x) \quad (33)$$

Die Polynome sind definiert als Lagrange-Polynom

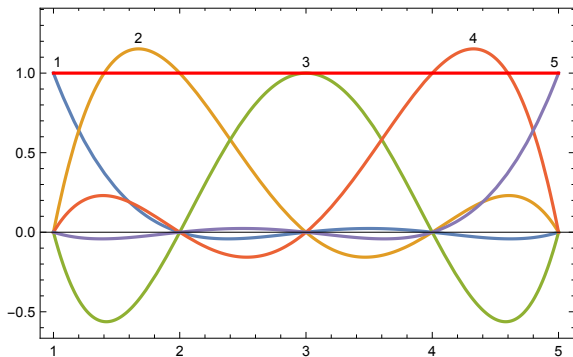
$$P_n(x) = \sum_{i=0}^n f(x_i)l_i(x) \quad (34)$$

mit

$$l_j(x) = \prod_{\substack{i=0 \\ j \neq i}}^n \frac{x - x_i}{x_j - x_i}, \text{ where } 0 \leq j \leq n \quad (35)$$

Folgende Eigenschaften

$$l_{j \neq i}(x_i) = 0 \quad l_i(x_i) = 1 \quad (36)$$



Lagrange-Polynome für 5 Stützstellen $[1,2,3,4,5]$

Gut zu sehen, dass die Polynome an allen Stützstellen ausser einer Null sind.

Rest nach Polynominterpolation

$$R_n(x) = f(x) - P_n(x) = l(x) \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \quad (37)$$

mit $\xi \in [x_0, \dots, x_n]$ und

$$l(x) = (x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_n) \quad (38)$$

Der Grad des Polynoms entspricht damit Anzahl der Stützstellen im betrachteten "Grund" Intervall.

$$\int_a^b P_n(x) = \sum_{i=0}^n f(x_i) \underbrace{\int_a^b l_i(x) dx}_{A_i} \quad (39)$$

Damit wird

$$\int_a^b f(x) dx \approx \int_a^b P_n(x) = \sum_{i=0}^n f(x_i) A_i \quad (40)$$

Für $(n+1)$ äquidistante Stützstellen, nennt man die obige Formel

Newton-Coates-Formel

A_i sind die Gewichte der Quadratur und unabhängig von der Funktion $f(x)$.

$n=1$

Betrachte ein Intervall mit zwei Stützstellen $[x_0, x_1]$, dann gilt mit $(x_1 - x_0) = h$

$$l_0(x) = \frac{x - x_1}{x_0 - x_1} \quad l_1(x) = \frac{x - x_0}{x_1 - x_0} \quad (41)$$

Damit

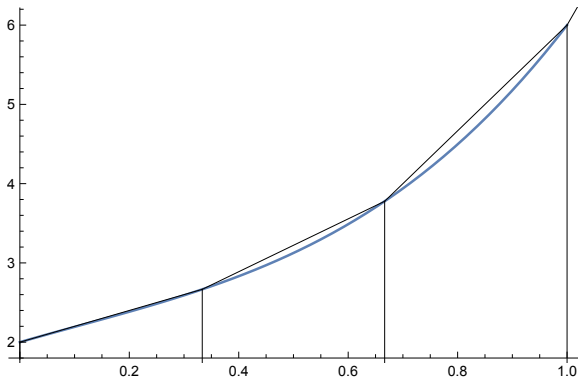
$$A_0 = \int_{x_0}^{x_1} l_0(x) = -\frac{1}{h} \int_{x_0}^{x_1} (x - x_1) dx = \frac{1}{h} \frac{1}{2} (x_0 - x_1)^2 = \frac{h}{2} \quad (42)$$

$$A_1 = \frac{h}{2} \quad (43)$$

Die hieraus resultierende Quadratur entspricht der Trapezregel

$$\int_{x_0}^{x_1} f(x) dx = \sum A_i f(x_i) \quad (44)$$

$$= \frac{h}{2}(f(x_0) + f(x_1)) \quad (45)$$



Fehler

Zunächst der Fehler in einem Basisintervall der Länge $h = b - a$

$$\int_a^b f(x) - P_1(x) = \int_a^b \frac{1}{2} f''(\xi_x) (x - a)(x - b) dx \quad (46)$$

Nutze wieder den MWS

$$\int_a^b g(x) f(x) dx = g(\xi) \int_a^b f(x) dx \quad \text{mit } \xi \in [a, b] \quad (47)$$

und damit

$$\begin{aligned} \int_a^b \frac{1}{2} f''(\xi_x) (x - a)(x - b) dx &= \frac{f''(\xi)}{2} \int_a^b (x - a)(x - b) dx \\ &= -\frac{f''(\xi)}{12} (b - a)^3 \end{aligned} \quad (48)$$

Damit ist der "lokale Fehler" $\mathcal{O}(h^3)$. Wiederum $1/h$ Schritte nötig damit ist der Fehler Ordnung $\mathcal{O}(h^2)$

Gesamtintegral bestehend aus n Grundintegralen

$$\int_a^b f(x) dx = \sum_{i=1}^n \int_{x_{i-1}}^{x_i} f(x) dx \quad (49)$$

$$\approx \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1}) [f(x_{i-1}) + f(x_i)] \quad (50)$$

$$= \frac{h}{2} \left[f(a) + 2 \sum_{i=1}^{n-1} f(a + ih) + f(b) \right] \quad (51)$$

Globaler Fehler nach Integration von n Grundintervallen

$$E = \sum_i^n -\frac{h^3}{12} f''(\xi_i) \quad (52)$$

$$= -\frac{h^3 n}{12} \underbrace{\left[\frac{1}{n} \sum_i^n f''(\xi_i) \right]}_M \quad \text{mit} \quad \min f''(x) \leq M \leq \max f''(x) \quad \forall x \in [a, b]$$

Mit

$$n = \frac{b - a}{h}$$

$$E = -\frac{(b - a)h^2}{12} f''(\xi) \quad \xi \in [a, b] \quad (53)$$

Damit ist der globale Fehler $\mathcal{O}(h^2)$
Kann man das weiter verbessern?

$n=2$

Standardverfahren für äquidistante Stützstellen.

Simpson-Integration

Anderer Zugang nicht über Interpolation. Schreibe

$$\int_{-h}^h f(x) dx = \int_{-h}^h (ax^2 + bx + c) dx + R_2(x) = \frac{2}{3}ah^3 + 2ch + R_2(h)$$

Integral ist unabhängig von b aus Symmetriegründen.

Bestimme die Koeffizienten

$$f(h) = ah^2 + bh + c \quad (54)$$

$$f(0) = c \quad (55)$$

$$f(-h) = ah^2 - bh + c \quad (56)$$

$$(57)$$

Daraus ergibt sich

$$c = f(0) \quad (58)$$

$$2ah^2 + 2c = f(h) + f(-h) \quad (59)$$

$$2ah^2 = f(h) - 2f(0) + f(-h) \quad (60)$$

Eingesetzt in das Integral

$$\int_{-h}^h f(x) dx = \frac{h}{3} (2ah^2 + 6c) + R_2(x) \quad (61)$$

$$= \frac{h}{3} (f(h) - 2f(0) + f(-h) + 6f(0)) + R_2(x) \quad (62)$$

$$= \frac{h}{3} (f(-h) + 4f(0) + f(h)) + R_2(h) \quad (63)$$

Für allgemeines Intervall

$$\int_a^b = \frac{h}{3} (f_0 + 4f_1 + 2f_2 + 4f_3 + \cdots + 4f_{n-1} + f_n) + R_2 \quad (64)$$

$$= \frac{h}{3} \left[f_0 + 2 \sum_{i=2}^{n/2} f_{2i-2} + 4 \sum_{i=1}^{n/2} f_{2i-1} + f_n \right] \quad (65)$$

heißt Simpsonregel.

Achtung

Beim klassischen Simpsonverfahren muss die Anzahl der Stützstellen ungerade sein.

Lokaler Fehler

$$R_2 = \int_{-h}^h f(x) dx - \frac{h}{3} (f(-h) + 4f(0) + f(h)) \quad (66)$$

$$= \int_{-h}^h \left\{ f(0) + f'(0)x + \frac{f''(0)}{2}x^2 + \frac{f'''(0)}{6}x^3 + \frac{f^{(4)}(0)}{24}x^4 + \mathcal{O}(h^5) \right\} dx \quad (67)$$

$$- \frac{h}{3} (f(-h) + 4f(0) + f(h)) \quad (68)$$

$$= 2 \left[hf(0) + \frac{h^3}{6}f''(0) + \frac{h^5}{120}f^{(4)}(0) + \mathcal{O}(h^7) \right] \quad (69)$$

$$- \frac{h}{3} (f(-h) + 4f(0) + f(h)) \quad (70)$$

$$= -\frac{h^5}{90}f^{(4)}(\xi) \quad \text{mit } -h \leq \xi \leq h \quad (71)$$

Globaler Fehler

$$R_2^g = -\frac{h^5}{90} \frac{n}{2} \frac{2}{n} \sum_{i=1}^{n/2} f^{(4)}(\xi_i) \quad (72)$$

$$= -\frac{h^5}{90} \frac{n}{2} f^{(4)}(\xi) \quad (73)$$

$$= \frac{b-a}{180} h^4 f^{(4)}(\xi) \quad \text{mit } a \leq \xi \leq b \quad (74)$$

Das Simpson-Verfahren integriert Polynome bis zum Grad 3 exakt.
Was macht man wenn Stützstellenzahl vorgegeben und gerade ist?

Simpson Integration mit gerader Stützstellenzahl

- ▶ Simpson-Regel für $n-1$ + Trapez für das letzte Intervall
globaler Fehler

$$- \left(\frac{b-a-h}{180} h^4 f^{(4)}(\xi_1) + \frac{1}{2} h^3 f''(\xi_2) \right) = \mathcal{O}(h^3) \quad (75)$$

- ▶ besser mit Simpsons 3/8 Regel ($m=3$) Grundintervall besteht aus vier Punkten mit $I \in [0, 3h]$

$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{3}{8} h (f_0 + 3f_1 + 3f_2 + 2f_3 + 3f_4 + 3f_5 + \dots + f_n) \quad (76)$$

$$E = -\frac{b-a}{80} h^4 f^{(4)}(\xi) = \mathcal{O}(h^4) \quad (77)$$

Achtung

Fehler bei 3/8 Regel der gleiche wie bei Simpson, daher wende die Regel nur auf die letzten 4 Punkte an.